



Miniaturowy Manipulator Kartezjański

Stanowisko dydaktyczne z modelem trójosiowym demonstruje aplikację typu pick and place symulując proces obróbki powierzchni. Urządzenie może być wykorzystywane do nauczania różnych zagadnień z zakresu mechatroniki i automatyki, obejmując podstawy programowania sterowników PLC, technologii cyfrowej i sensorowej. Stanowisko dostarczane jest z gotowymi zadaniami dla studentów i dokumentacją techniczną.

Dane techniczne Miniaturowego Manipulatora Kartezjańskiego

- Model wykonany z profili aluminiowych
- Wymiary: ok. 400x400x447mm
- Waga: ok. 8kg
- Panel sterowania – płyta aluminiowa z 9 podświetlanymi przyciskami, 2 pokrętlami, przyciskiem awaryjnym i sygnalizacją świetlną
- Panel HMI Siemens KTP400 Basic w zestawie z przewodem RJ45 i licencją na oprogramowanie WinCC Basic
- Silniki 24 V DC z przekładnią i wyłącznikiem krańcowym
- Złącza: Złącze SUB-D 37-stykowe (2 sztuki, do wejść i wyjść), dodatkowe gniazda bezpieczeństwa 4 mm
- Elementy robocze: cylindry wykonane z białego i czarnego PVC o średnicy 20 mm z ferromagnetycznym rdzeniem – 3 sztuki